

モーターノイズを 利用した単線通信

渡辺一成

今回の品ができた経緯

- ・元々は無線通信をやりたかった
- ・しかし回路図を見ても理解できない

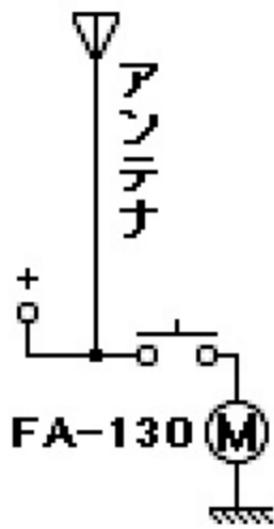
(電子工作の入門書でさえ、機能の説明のない抵抗や
コンデンサ等の配置された回路図を押し付けてくる!)



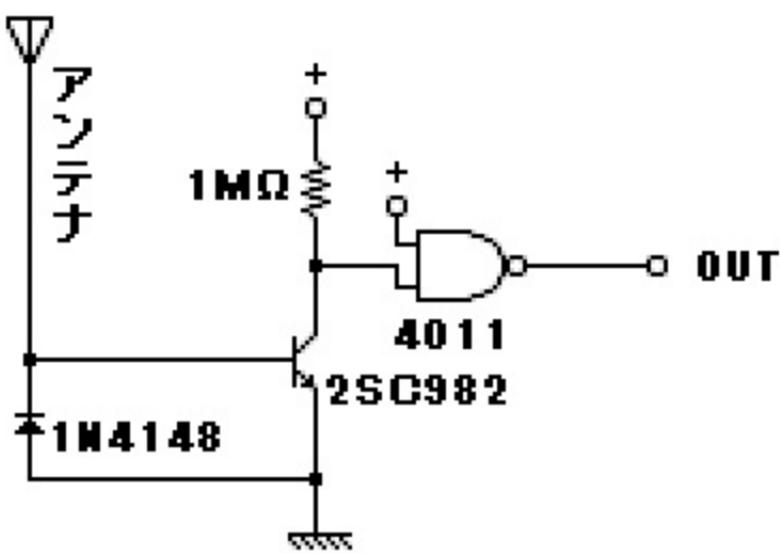
とりあえず独学でやってみよう

出来上がった回路

送信回路



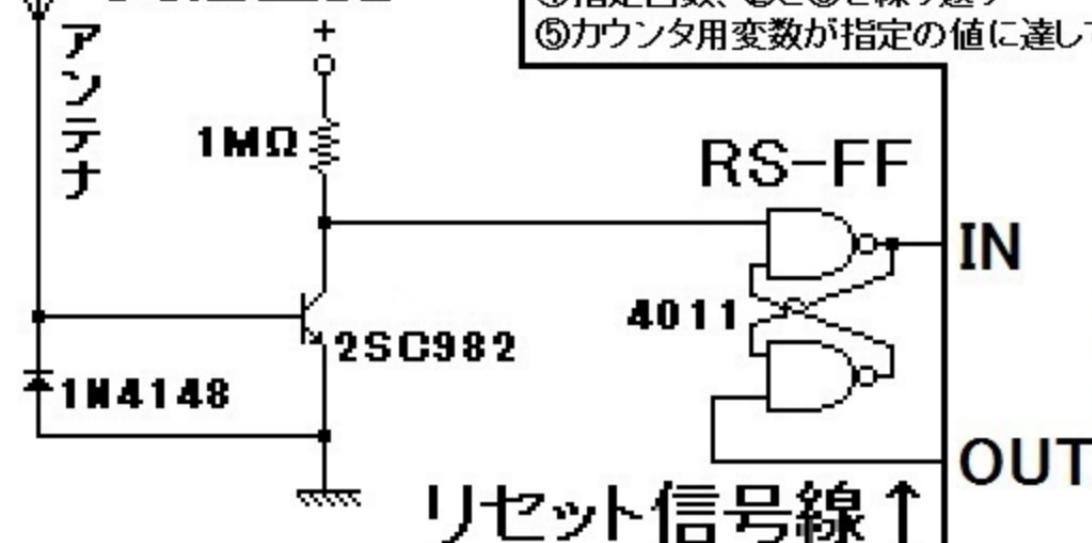
受信回路



※電源はどちらも6V(単3乾電池4本)

実際の使用法

受信回路

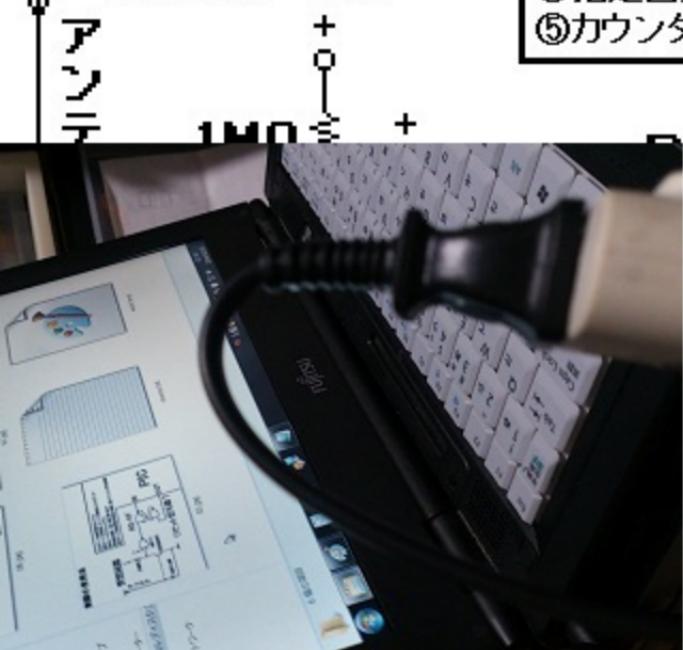


- ①カウンタ用変数を0にして受信モード開始
- ②RS-FFが変移したことを検知したらカウンタを1足す
- ③一定時間後、RS-FFをリセットする
- ④指定回数、②と③を繰り返す
- ⑤カウンタ用変数が指定の値に達していたら受信判定

PIC

実際の使用法

受信回路

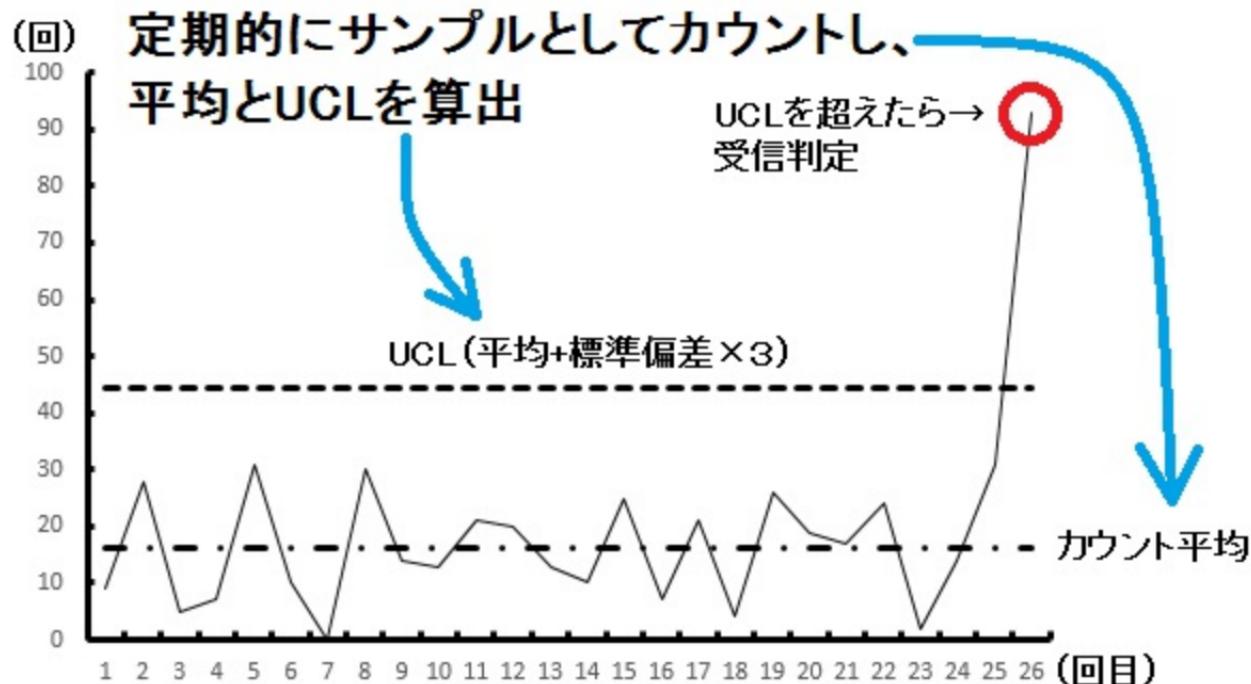


- ①カウンタ用変数を0にして受信モード開始
- ②RS-FFが変移したことを検知したらカウンタを1足す
- ③一定時間後、RS-FFをリセットする
- ④指定回数、②と③を繰り返す
- ⑤カウンタ用変数が指定の値に達していたら受信判定

いくつにするべきか？

←近くのPCを電源と
接続しただけで
カウントも変わる

管理図を作つてみる事にした



PICでの処理を考える

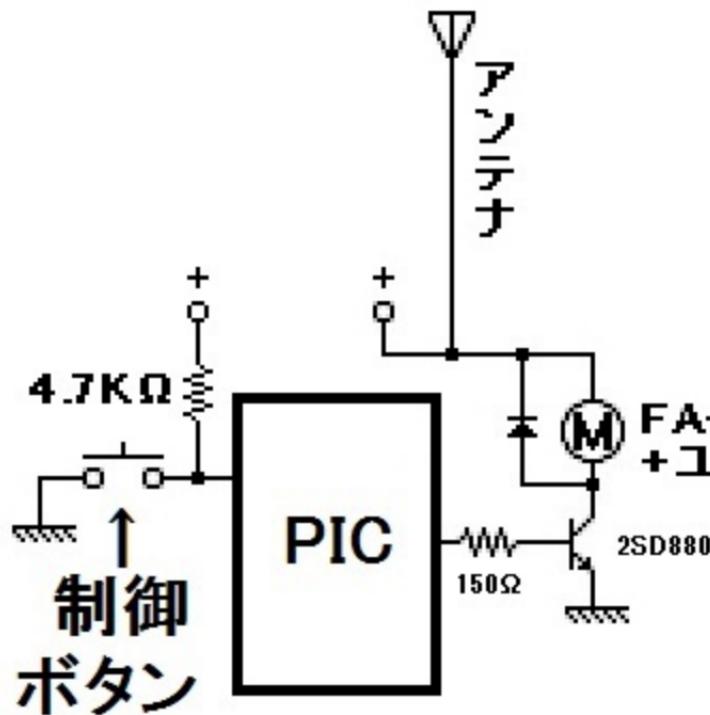
平均はともかく、標準偏差の計算が面倒

$$\text{標準偏差} = \sqrt{\frac{\sum x}{(x-1)}} \leftarrow \text{特に}\sqrt{\text{計算が嫌}} \downarrow$$

/X-Rs管理図作成時に、
予想されるUCLが計算できる
早見表があるのでこれを使用

※詳しくは管理図の本を参照してください

送信回路

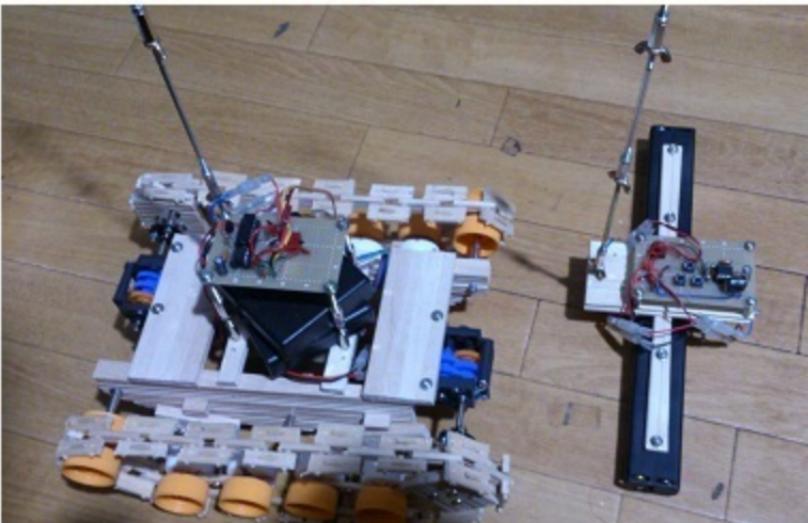


FA-130に負荷を
かけると
良いノイズが出る！

↓
FA-130
+ユニバーサルギヤボックス

送信ルール

- ①送信機のモーターを一定時間回し、受信機側に次の手順を行う準備をさせる
- ②RS-232Cのルールに合わせて送信※
- ③モーター停止



※モーターON:1 OFF:0

発生した問題点

通信距離10センチ

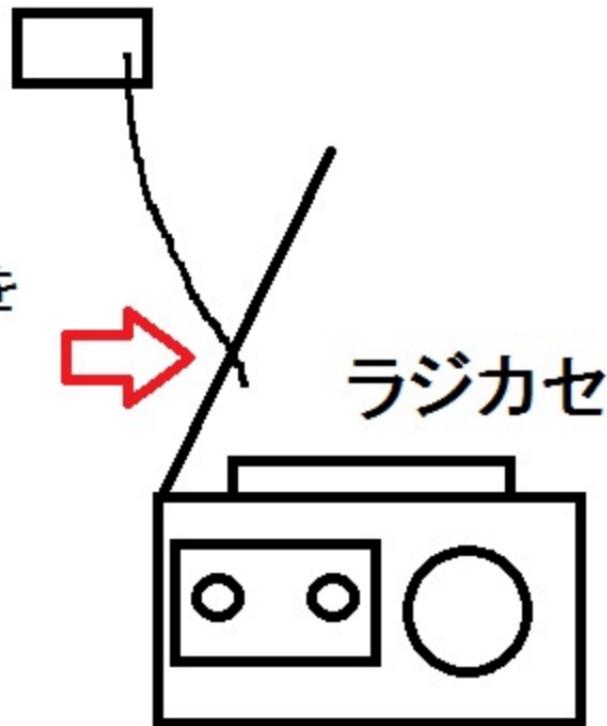
通信速度1bps



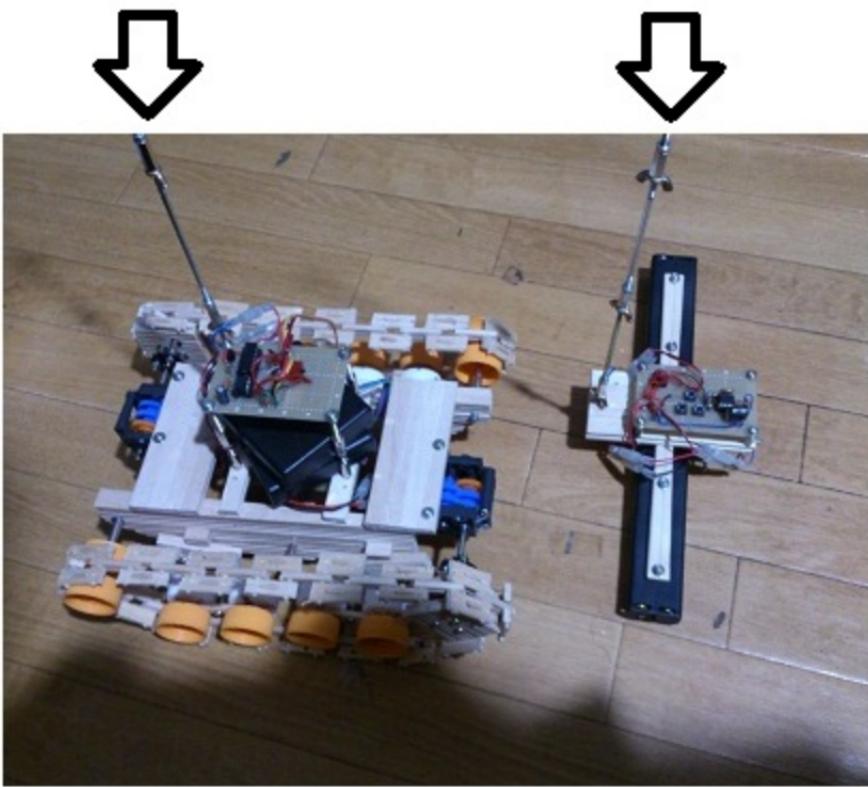
とりあえず現状で
できることを探そう！

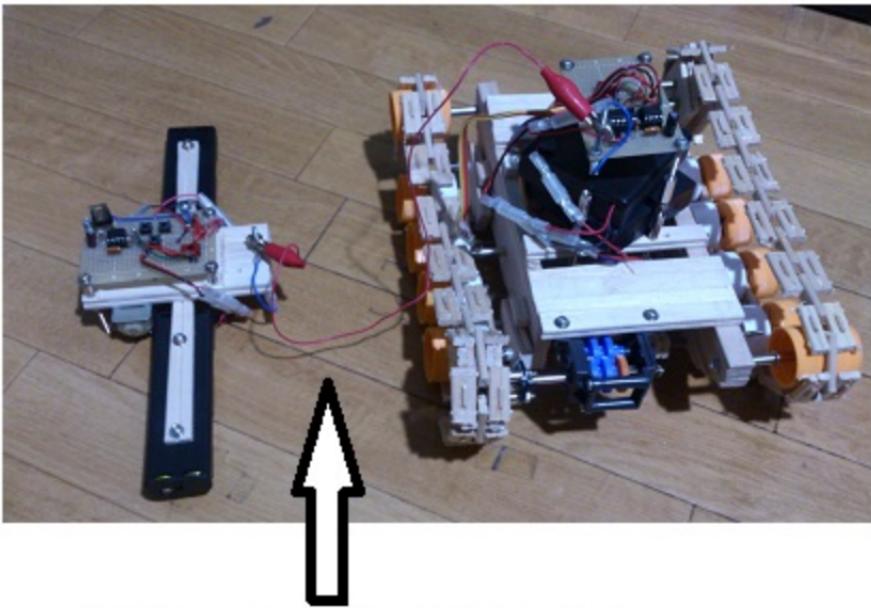
ワイヤレスマイク

○ワイヤレスマイクのアンテナを
ラジカセのアンテナに当てる
と選局に関係なく音が鳴る！



アンテナ同士を一本の電線で繋ごう

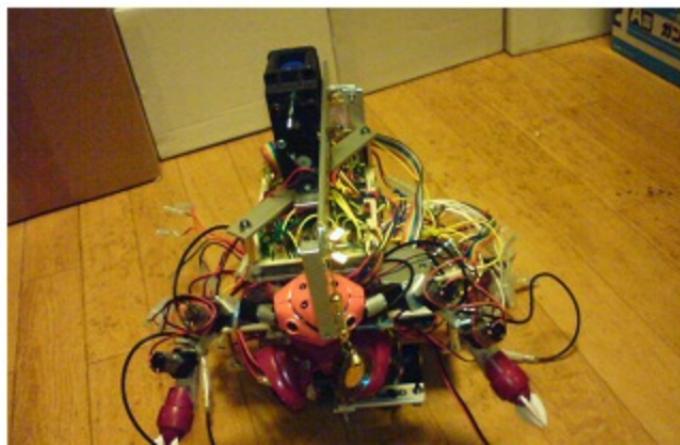




一本ケーブルを繋ぐだけで
5m程度の通信が可能になった！

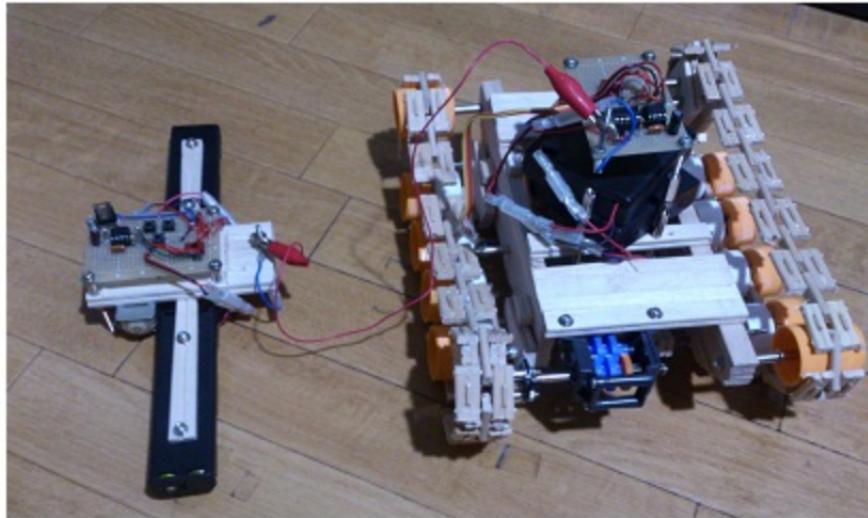
収穫：

- 無線通信はまだ無理だったが、電線一本で通信できる事が分かった
- ノイズの厄介さと、回路設計時の配線の方法の大しさがよく分かった(下の写真はその辺が分からなかった頃の品、しょっちゅう誤動作を起こしていた)



今後の改良点

- 今度こそ無線にしたい(法に引っかからない程度に)
- 通信速度を上げたい(現状、通信速度は未だ1bps)



ご観覧ありがとうございました！